VISUAL FIELD CONTROLLER

Patent number:

JP63010988

Publication date:

1988-01-18

Inventor:

NAKATSUKA KUNIO

Applicant:

MITSUBISHI ELECTRIC CORP

Classification:

- international:

H04N7/18

- european:

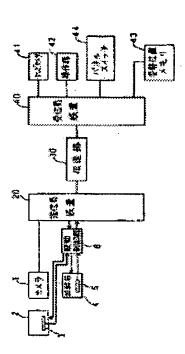
Application number:

JP19860154149 19860702

Priority number(s):

Abstract of JP63010988

PURPOSE:To completely cope with in the case of an emergency by using a panel switch on the surface of which the map or the apperance view or the like of a region to be monitored as a visulal field input device are drawn previously and registering a common attitude position to the output of the panel switch from an attitude control memory. CONSTITUTION: The data of the attitude control memory 43 is previously stored by gradually moving a camera 1 from an operating device 42 and reading the attitude position data of the prescribed camera 1. According to the map, the appearance view or the like drawn on the surface, the switch element of the position of a desired visual field is pressed down, an attitude position memory 43 is retrieved based on an outputted code ij, thereby, the camera No and the attitude position data of the prescribed camera 1 are obtained. The data is transmitted to a transmitter station device 20 via a receiver station device 40, a transmission path, a drive control part 8 moves the camera 1 of the camera No to a designated attitude, the video information is returned through a reverse path and projected on a television monitor 41 from the receiver station device 40. Thereby, an intended video is instantaneously obtained.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

⑲ 日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭63-10988

@Int,CI,1

識別記号

庁内整理番号

❸公開 昭和63年(1988) 1月18日

H 04 N 7/18

D-7245-5C

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

匈発明の名称 視野制御装置

②特 願 昭61-154149

愛出 願 昭61(1986)7月2日

70発明者 中塚

國 男

兵庫県尼崎市塚口本町8丁目1番1号 三菱電機株式会社

通信機製作所内

⑪出 願 人 三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内2丁目2番3号

郊代 理 人 弁理士 田澤 博昭 外2名

明 紙 智

1. 発明の名称

視野制御装置

2. 特許請求の範囲

メームレンズが装滑されて回転台に塔載され、 対象物の機像を行なり1台もしくは複数台のカメ ラと、前記メームレンメ及び回転台を駆動して画 角、回転位置といった前記カメラの姿勢位置を削 御する駆動制御部と、伝送路によって接続されて、 前記カメラからの映像情報・前記姿勢位置のデー タなどを送受信する送信局装置及び受信局装置と、 前記受信局装置が受信した映像情報を表示するテ レビモニタとを備えた視野制御装置において、前 記受信局装置側に、前記カメラの姿勢位置の逐次 移動を指示する操作器と、スイッチ累子が水平及 び垂直方向に等間隔で配列されてその表面に監視 する地域の地図、外観図などが描かれ、監視した い位置のコードを入力するパネルスイッチと、こ のパネルスイッチの出力に対して、前記1台もし くは複数台のカメラの姿勢位置、又は複数の前記

パネルスイッチの出力に共通の姿勢位置を登録できる姿勢位置メモリを配置し、前記パネルスイッチの監視したい位置のスイッチ案子を操作することによって、前記姿勢位置メモリより対応する前記カメラの姿勢位置のデータを読出し、これを前記送信局装置へ送って前記カメラの姿勢位置を制御することを特象とする視野制御装置。

3. 発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

この発明は、無人監視を行なうシステムにおけ る視野制御装置に関するものである。

〔従来の技術〕

第4図は例えば特顧昭58-74277号に示された従来の視野制御装置を示す構成図であり、図において、1はテレビカメラなどのカメラ、2はこのカメラ1に装滑されて所定の画角を得る回転台で設立して回転して所定の画角を得る回転台、5はこの回転台4の回転位置を検出する回転位置検出器、

56は上記カメラ1の画像情報をアナログ信号か らディジタル佰号に変換する高速アナログ・ディ ジタル変換器(以下高速 A / D 変換器という)、 57はこの高速 A / D 変換器 5 6 出力を 1 画面分 配録する送信メモリ、8は上配画角検出器3の出 力及び回転位置校出器 5 の出力によりメームレン メ2と回転台4を所定の位置に移動し停止する駆 動制御部、59はこの駆動制御部8に移動量を指 示する移動量演算部、60は伝送路30とデータ の送・受を行なう送信側伝送制御部、81はこの 送僧卿伝送制御部60と逆のデータの送・受を行 なう受信側伝送制御部、82はこの受信側伝送制 御部81からの画像情報を1画面分記録する受信 メモリ、83はこの受信メモリ82から出力され る画像情報をディジタル信号からアナログ信号に 変換する高速ディジタル・アナログ変換器(以下 高速 D / A 変換器という)、 8 4 は必要視野を示 **すマーカーを発生するマーカー発生器、85はこ** のマーカーの移動操作を行なう操作器であり、上 記マーカー発生器84と操作器85とにより次に

. 9

する。このため前述の中心位置と大きさを選択する事により、受像画内において任意の位置にマーカーを移動する事ができ、又、その大きさも任意 に変えることができる。

この様にして受信仰ではマーカーで指定した範 囲を受信する事ができる。

[発明が解決しようとする問題点]

伝送すべき視野を指定するための視野指定手段SQ を构成している。

また 8 6 は上記マーカー発生器 8 4 出力を上記 高速 D/A 変換器 8 3 から出力される画像情報に重 登するミキシング器、4 1 はこのミキシング器86 からの出力信号を表示するテレビモニタである。

従来の視野制御装置は以上の様に構成されていたので、監視したい位置にカメラを向ける場合に、まず広角でその地点を映出し、その後に見たい所にマーカーを動かして視野データをテレビモニタに映了必要があり操作が煩雑であり緊急を要する視野制御には不向であった。

この発明は、上記の様な問題点を解決するためになされたもので、監視したい位置の映像が一度のカメラ動作で得られ、緊急の場合にも充分対応できる視野制御装置を得ることを目的とする。

〔 問題点を解決するための手段〕

この発明に係る視野制御袋없は、スイッチ案子を水平及び垂直方向に等間隔で配列し、その袋面に監視すべき地域の地図、外観図などを予め描いてあるパネルスイッチと、1台もしくは複数台のカメラの姿勢位置、又は複数のパネルスイッチの出力に共通の姿勢位置を登録した姿勢位置メモリを設けて、前記パネルスイッチの後作によっての姿勢位置メモリをアクセスするものである。

(作用)

この発明におけるバネルスイッチは、安面に描かれた地図、外観図などに基づいてスイッチ置とが操作されると、その水平及び垂直方向のロードが得られ、得られたコートを設立て、受勢位置メモリに登録して、このデータを送信局装置へ、送ってかりを設立し、この地点の重要度により、1点につき複数に共通の姿勢位置をデータとして登録することができる。

〔與施例〕

以下、この発明の一実施例を図について説明する。 第1 図において、1 はカメラ、2 は所定の 面角を得るズームレンズ、3 はこのズームレンス の面角検出器、4 は所定の面角を得る回転合会を 5 は回転台4の回転位置検出器5の出力を参照した 3 の出力及び回転位置検出器5 の出力を参照して スームレンズ2 と回転台4を所定の位置に移動して グルナラ1 の姿勢位置を指示し、又カメラ1 から

画角検出器3及び回転位置検出器5により検出さ れて駆動制御部8へ送出される。駆動制御部8は 送信局装置20より与えられるカメラ1の姿勢位 置データと画角検出器3.回転位置検出器5の出 カデータとの差がりとなる様、メームレンメ2と 回転台 4 を駆動し、これによって所定の姿勢位置 にカメラ1を創御することができる。又、送信局 装置20の指示により逐次カメラ1を移動できる。 操作器42よりカメラ1を選択し、逐次移動信号 を受信局装置40、伝送路30を経由して送信局 **装置20へ送り、カメラ1を忍次移動してカメラ** 1 の映像情報を送信局装置 2 0 , 伝送路 3 0 , 受 信局装置 4 g を経由してテレビモニタ 4 1 に映し 出すと共に、その姿勢位置データを読み取ること ができる。ここで、例えばオペレータが第2図に 示すパネルスイッチ 4 4 の地図や外観図の一部を 押下したり触れたりして操作すると、パネルスイ ッチ44からは、その押下部分のスイッチ数子に 対応したコードii(0∠i∠F,0∠i∠F) が得られ、姿勢制御メモリ43のアクセスが行な

の映像情報を受けて伝送路30とデータの送受を 行なり送信局装置、 40はこの送信局装置と逆の データの送・受を行なう受信局装置、 4 1 は受信 局装置40より出力される映像情報を表示するテ レビモニタ、 42は上記カメラ1の移動を受信局 装置 4 0 に知らせてカメラ! を逐次移動させる操 作器、43はカメラ1の姿勢位置データが視野デ ータとして格納されている姿勢位置メモリ、44 はこの姿勢位置メモリ43をアクセスするための コードを発生するパネルスイッチである。第2図 はこのパネルスイッチ44の一例を示すものであ り、感圧スイッチなどのスイッチ素子を水平及び 垂直方向に16個ずつ(0~F)等間隔で配列し て16×16のマトリックスを形成し、その表面 には監視する地域の地図や外観図などが予め描か れている。

次に動作について説明する。カメラ1の映像情報は送信局装置20に送出される。画角,回転位置といったカメラ1の姿勢位置はズームレンズ2及び回転台4により制御され、その姿勢位置は、

われる。

ここで、上配姿勢制御メモリ43は例えば第3 図に示すように構成されている。即ち、パネルス イッチ44の前記コードijに対応してコード毎 に1語づつ割付けられたインデックス部45と、 テレビカメラ1の視野毎に割付けられた視野デー タ46が格約される視野データ部47とからなり、 上記インテックス部45は、パネルスイッチ44 が押下された時にカメラ1を向ける姿勢に関する 視野データ46のアドレスが格納され、パネルス イッチ 4 4 の複数のコードから 1 個の視野データ 46が参照出来る構造になっている。又、視野デ ータ部47の視野データ46は、選択するカメラ 1 のカメラNo 、及びそのカメラ1 の画角及び向 転位置といったカメラ1の姿勢位置の指定と、機 続データの指定があり、この継続データは内容が であればそれ以上データが無い事を示し、 以外であればそれが次の視野データ46の 先頭アドレスを示す。これによりパネルスイッチ 44の特定のコードijに対して複数の視野デー

メ46を登録することもできる。姿勢制御メモリ 43のデータは操作器42よりカメラ1を逐次移 動し、所定のカメラーの姿勢位置データを読み取 る事によりあらかじめ格納できる。表面に描かれ た地図,外観図等に従ってパネルスイッチ44よ り希望する視野の位置のスイッチ素子を押下し、 出力されるコード・」に基づいて姿勢位置メモリ 43を検索することにより、所定のカメラ1のカ メラ No. とその姿勢位置データが得られる。これ らのデータは受信局装置40、伝送路30を経由 して送信局装置20へ送信され、駆動制御部8は そのカメラ No. のカメラ1を指定された姿勢に移 動し、そのカメラ1が扱像した映像情報を逆の経 路で返送し、受信局装置40よりテレビモニタ41 に映し出す。これによってオペレータが意図した 映像が瞬時に待られる。

なお、上記実施例ではカメラが複数台のものを 示したが、カメラは1台だけであってもよい。

[発明の効果]

以上の様に、この発明によれば視野制御装置に

は受信局装置、 4 1 はテレビモニタ、 4 2 は操作器、 4 3 は姿勢位置メモリ、 4 4 はパネルスイッチ、 4 5 はインデックス部、 4 6 は視野データ、 4 7 は視野データ部。

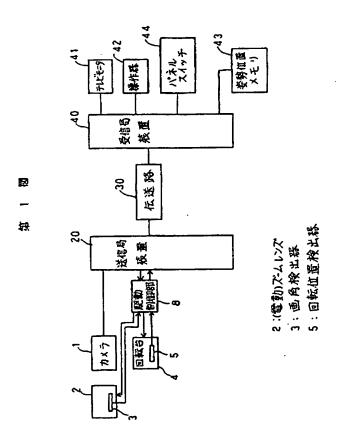
なお、図中、阿一符号は同一、又は相当部分を 示す。

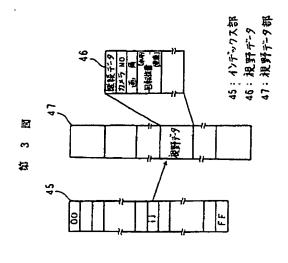
特許出頭人 三菱電機株式会社

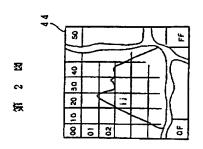
4. 図面の簡単な説明

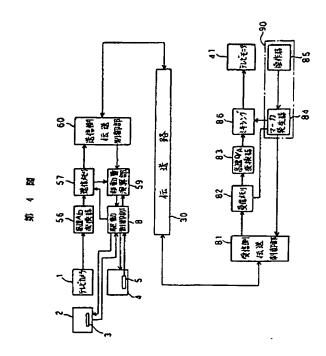
第1 図はこの発明の一実施例による視野制御装置を示す構成図、第2 図はこの発明の一実施例によるパネルスイッチの構成図、第3 図はこの発明の一実施例による姿勢位置メモリの構成図、第4 図は従来の視野制御装置を示す構成図である。

1 はカメラ、2 は ズームレンズ、3 は 画角 検出 器、4 は回転台、5 は回転位置検出器、8 は 駆動 制御部、2 0 は送信局 装備、3 0 は伝送路、4 0









手 統 補 正 啓 (自発)

於1.10.16 昭和 年 月

特許庁長官殿

1. 事件の表示 特顧昭 61-154149号

2. 発明の名称

视野制御装置

3. 補正をする省

事件との関係 特許出願人

Œ M

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号

名 称 (601)三菱電機株式会社

代数者 忠 岐 守 哉

4. 代 理 人

郵便番号 105

GE TH

東京都港区西新橋1丁目4番10号

郊3森ヒル3階

氏名 (6

(6647) 弁理士 10 7 7 19 18 17

電話 03(591)5095番

5. 補正の対象

明細書の発明の詳細な説明の擱

方式 軍

6. 補正の内容

明細許をつぎのとおり訂正する。

ページ	17	打正前	訂 正後
8	2	送信局装置。40は	送信局装置、30は送信 局装置20と受信局装置
		,	40の間の伝送路、40
8	13	・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	位 新班·安徽·伊斯·西·
			垂直方向に例えば16個 ずつ
			以上
 			•
			:
).			